

# A PROKSYMACJA JEDNOSTAYNA

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  ciągła.

Zadanie wielomian prostopnia  $\leq n$ , tzn  
że

$\max_{x \in [a, b]} |f(x) - P_n(x)|$  jest możliwy najmniejszy.

Ogólnie jest to wiele trudniejszy problem niż zagadnienie aproksymacji w przestrzeni unitarnej.

Istnieje algorytm Remesa, który daje konstrukcję ciągu bliższych do elementu optymalnego.

Zadaniem jego skutecznego okazuje się być wielomianu Chebyszewa.

TW.

Widzimy  $f \in C[-1, 1]$ ,  $E_n(f) = \min_{P \in T_n} \|f - P\|$ .

Widzimy  $\omega_k = \int_{-1}^1 f(x) T_k(x) dx$  monomian wielomian Chebyszeva.

Wtedy  $\|f - \sum_{k=0}^m \omega_k T_k\| \leq \left(\frac{4}{\pi^2} \ln n + 2.44\right) E_n(f)$

wyrażenie  $\frac{4}{\pi^2} \ln n + 2.44 < 5$  dla  $n \leq 500$ .

Czyli przybliżenie wielomianem Chebyszewa  
jest dość bliskie do 5 wasy wstępny niż  
optymalne.

Czyli twierdzenie nie mówiąc niż jaśniejsze  
wyraża kryterium dokładności.

Jeżeli proszę:

Wielomiany interpolacyjne oparte na  
wzglądku równego pierwiastkom wielomianów  
Chebyszewa.

T W.

Niem w m będa wielomianem interpolacyjnym  
daorange'ą funkcji  $f \in C[-1, 1]$  opartym  
na wzglądku będać pierwiastkami  $(n+1)$ -  
wielomianu Chebyszewa,  $x_1, x_2, \dots, x_n$ .  
w punktach  $x_k = \cos \frac{(2k-1)}{2n+2} \pi$ ,  $k=1, 2, \dots, n+1$ .

Wtedy  $\|f - w_n\| \leq c_n E_n(f)$ ,

gdzie  $c_n \leq 4$  dla  $n \leq 20$ ,  $c_n \leq 5$  dla  $n \leq 100$

$$\text{oraz } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{c_n}{m^n} = \frac{2}{\pi}.$$

z tw. Weierstrassza

$E_n(f) \rightarrow 0$ , ale obliczanie  
może być bardzo wolne.

Dla funkcji regularnych jest lepiej

Tw.

$$\text{jeśli } \left| \frac{f^{(n+1)}(x)}{(n+1)!} \right| \leq M \text{ dla } x \in [a, b],$$

$$\text{to } E_n(f) \leq 2M \cdot \left( \frac{b-a}{4} \right)^{n+1}.$$

Zatem aby przybliżyć funkcję z dokładnością do  $\epsilon$ , wystarczy z powyższego równania podać dwa poprzednie tw.

# APROKSYMACJA PADE

PAGE 1

Zadanie:

$f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  - gładka funkcja  
 $\alpha \in [a, b]$

znaleźć

$$r_{k,l}(x) = \frac{P_k(x)}{Q_l(x)} = \frac{a_k x^k + \dots + a_0}{b_l x^l + \dots + b_1 x + 1}$$

tak aby  $|f - r_{k,l}|$  - mała  
 w jakimś sensie.

## APROKSYMACJA PADE

dobieramy  $r_{k,l}(x)$  tak aby

podobne do tego  $N=k+l$  wartości funkcji

$$\overset{(i)}{f}(\alpha) = r_{k,l}^{(i)}(0) \quad i=0, 1, \dots, N, \quad N=k+l$$

Zauważmy, że mamy  $N+1$  warunków  
 i  $N+1$  stałych:  $a_k, \dots, a_0, b_l, \dots, b_1$   
 więc jest zawsze.

Okazuje się, że jeśli  $k=l$  lub  $k=l+1$ , to  
 przy założeniu  $N=k+l$  uzyskuje  
 się najlepše przybliżenia jednostajne.

ZEJMIA

$$N = l+k$$

L 0/12/2022

$$\text{jeśli } (f \cdot q_1 - p_k)^{(i)}(0) = 0 \quad i=0,1,\dots,N \quad \text{to}$$

$$\left(f - \frac{p_k}{q_1}\right)^{(i)}(0) = 0 \quad \text{dla } i=0,1,\dots,N.$$

Dowód:

Bez straty ogólnosci mogę złożyć, że  
 $f$  - wielomian stopnia  $N$ .

$$f(x) - \frac{p_k(x)}{q_1(x)} = \frac{f(x)q_1 - p_k(x)}{1 + b_1x + \dots + b_lx^l} =$$

$$= \underbrace{\left(f(x) \cdot q_1(x) - p_k(x)\right)}_{\text{jest to reszta po dzieleniu}} \left(1 - (b_1x + \dots + b_lx^l) + (b_1x + \dots + b_lx^l)^2 - \dots\right)$$

$$f(x) \cdot q_1(x) - p_k(x) = \sum_{j>N} \tilde{c}_j x^j \quad \begin{array}{l} \text{tzn reszta po dzieleniu} \\ \text{osi wyrazów } x^{N+1} + \dots \end{array}$$

więc

$$= \sum_{j>N} c_j x^j$$

□

Nierówność

$$f(x) = \sum_{j=0}^k c_j x^j$$

Lemat daje nam nierówności na współczynniki.

BRZYGAD:

$$l=2, k=2, f(x) = c_4 x^4 + c_3 x^3 + c_2 x^2 + c_1 x + c_0$$

$$\begin{aligned} f(x) \cdot q_l(x) - p_k(x) &= (c_4 x^4 + c_3 x^3 + c_0)(b_2 x^2 + b_1 x^1 + b_0) - (a_2 x^2 + a_1 x + a_0) \\ &= x^4(c_4 + c_3 b_1 + c_0 b_2) + x^3(c_3 + c_2 b_1 + c_1 b_2) + \\ &\quad + x^2(c_2 + c_1 b_1 + c_0 b_2 - a_2) + x(c_1 + c_0 b_1 - a_1) + c_0 - a_0 \end{aligned}$$

Mamy więc układ równań:

$$\begin{cases} c_3 b_1 + c_2 b_2 = -c_4 \\ c_2 b_1 + c_1 b_2 = -c_3 \end{cases}$$

wyznaczenie potęgi

$$a_2 = c_2 + c_1 b_1 + c_0 b_2$$

$$a_1 = c_1 + c_0 b_1$$

$$a_0 = c_0$$

wyznaczenie potęgi

to po prostu mnożymy

Układ ma rozwiązanie, gdy

$$\det \begin{bmatrix} c_3 & c_2 \\ c_2 & c_1 \end{bmatrix} \neq 0$$

Ogólnie:

PADE 4

$$(c_N x^N + \dots + c_1 x_1 + c_0) (b_l x^l + \dots + b_1 x + b_0) - (a_k x^k + \dots + a_1 x + a_0)$$

$$x^N: \quad c_N + c_{N-1} b_1 + c_{N-2} b_2 + \dots + c_{N-l} b_l = 0$$

$$x^{N-1}: \quad c_{N-1} + c_{N-2} b_1 + c_{N-3} b_2 + \dots + c_{N-l-1} b_l = 0$$

:

~~$$x^{N-l+1} \quad c_{N-l+1} + c_{N-l} b_1 + \dots + c_{N-l+1-l} b_l = 0$$~~

$$x^{N-l} \quad c_{N-l} + c_{N-l-1} b_1 + \dots + c_{N-l-1-l} b_l = 0$$

$$x^k \quad c_k + c_{k-1} b_1 + \dots + c_{k-l-1} b_l - a_k = 0$$

:

$$c_0 = a_0 = 0$$

Wyjściem rozwiązywany układ (o ile n's da).

$$\begin{bmatrix} c_{N-1} & c_{N-2} & \dots & c_{N-l} \\ c_{N-2} & c_{N-3} & & c_{N-l-1} \\ \vdots & & & \\ c_{k+1} & c_k & & c_{k-l} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_l \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} +c_N \\ +c_{N-1} \\ \vdots \\ c_{k+1} \end{bmatrix}$$

a problem wynikający z

# METODA NEWTONA

(73)

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  w  $\mathcal{C}^1$

$$F(x) = x - Df(x)^{-1} f(x).$$

- 1° zbienna, dla której stawujemy bliżej punktu  $\bar{x}_0, f(\bar{x}_0) = 0$
- 2° znaleźć odwrotną  $Df(x)$ , lub przyjmując ~~obliczając~~ obliczyć  $Df(x)^{-1} f(x)$ .
- 3°  $x_0$  - punkt który jest rozważany, tzn. nie może być dalej rodużny rozwiązań  $f(x) = 0$ .
- 4°  $F(x) = x - C f(x)$ ,  $C \approx Df^{-1}(\bar{x}_0)$   
gdzie  $x_0$  - bliżej  $\bar{x}$  ten jest zbienna.

Modyfikacje metody Newtona:

- 1)  $F(x) = x - \theta Df(x)^{-1} f(x)$ ,  $\theta \approx 1$  - ten jest zbienna  $\theta$  - parametr
- 2)  $Df(x)^{-1}$  - można mieć state przekształceń ilorazów